Ingénieur Mécanique

63100 Clermont-Ferrand · 0 à 1 an d'expérience · Réf. 2202280826

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Auvergne-Rhône-Alpes
Mobilité : sur toute la région
Rémunération : a étudier
Secteur : Ingénierie

Formations

2018 — Bac +5 — Ecole Universitaire de Physique et d'Ingénierie
Master 2 Mécanique: Matériaux, Structures, Fiabilité et Machines Conception Mécanique.
2017 — Bac +5 — Université M'hamed Bougara
Master 2 Génie mécanique
Dimensionnement des structures Métalliques

Expériences professionnelles

10/2020 - 04/2021 — Stage de Fin D'études Mécanique
développement d'une gamme de machines d'injection
Intégration de la norme CODAP.
Validation des hypothèses et des résultats avec des calculs testes (EXCEL / VBA) et calcul analytique.
Pilotage des études de Faisabilité et de rentabilité du projet.
Conception des composants de la machine sur CATIA V5.
Préparation de géométries avec ANSYS SPACECLAIM DIRECT MODELER.
Réalisation des calculs mécaniques par éléments finis sur Ansys Workbench pour la validation de code
2019 - 2020 — PROJETS ACADEMIQUES
Réalisation d'un Moule D'injection cornière par la méthode RTM selon CDC en collaboration avec HEXCEL (09/2019 - 01/2020)
Etude et Analyse Fonctionnelle.
Animation des séances de Brainstorming.
Conception du moule sur CATIA V5.
Etude Mécanique et Thermique du moule par Ansys
Workbench et rédaction du rapport final.
Projets Conception et Calcul mécanique.
(03/2019 - 05/2019)
Conception d'un moteur 4 cylindres sur Catia V5.
Dimensionnement d'un support de pompe en Acier
Duplex mécano soudés avec Ansys Méchanical (contrainte de von Mises).
04/2017 - 08/2018 — Ingénieur Structures Métalliques
base de fourrage berkaoui sud Algérie
Réalisation des structures métalliques aux Eurocodes
Développement des outils de calcul sous excel et VBA.
Conception des systèmes de manutention (pont roulant) et structures en acier sur ROBOT Structurel.
calcul et vérification analytique mécanique à l'aide des Eurocodes, CM66, DTR.
Calcul Mécanique par la méthode des éléments finis sur Robot Structural.
Suivi de fabrication et Gestion d'une équipe de montage des structures métalliques sur chantier.
Contrôle qualité des joints de soudure par les méthodes de contrôle non destructif (ultrasons, ressuage).

Langues

Français (courant)

Compétences

Modélisation des mécanismes
Dessin Industriel Résistance des Matériaux

Logiciels

Pack Office, Ansys, CATIA, Matlab, SolidWorks, Robot

Permis

Permis B

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.