Ingénieur en logiciel embarqué

75000 Paris · 1 à 3 ans d'expérience · Réf. 2501091919

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Ile de France
Mobilité : sur toute la région
Rémunération : a étudier
Secteur : Batiment

Formations

07/2024 — Bac +5 — École Sup Galilée
Diplôme d'ingénieur en Instrumentation Systèmes embarqués & biomédical
01/2024 — Bac +5 — École polytechnique supérieur de l'université de Alcalá
Master en ingénierie électronique, systèmes embarqués, robotique, informatique
07/2021 — Bac +3 — UEVE Paris Saclay
Licence Sciences pour l'Ingénieur
07/2017 — Bac — Lycée Germaine Tillion
Baccalauréat Scientifique spécialité SVT option Maths

Expériences professionnelles

01/2024 - 07/2024 — Stage ingénieur logiciel embarqué
Implémentation de la synchronisation temporelle PTP
(Precision * Linux LayerscapeTime Protocole)LSDK et Microchipsuivant
laBSP,normegénérationIEEE-1588v2de distribution avec Buildroot.

* Développement et intégration de la synchronisation PTP (Precision Time Protocol) sur des cartes d'évaluation LS1043 et LX2160 de chez NXP ainsi qu'un contrôleur Ethernet LAN9662 de chez Microchip en utilisant linuxptp.
* Réalisation de tests de synchronisation PTP en configuration point à point via un switch (Cisco IE2000-8TC-G-E).
* Analyse des performances en mesurant les écarts maître/esclave sur oscilloscope.

04/2023 - 07/2023 — Stage ingénieur R&D en solutions de recharges de véhicules électriques
Étude d'une migration d'un système existant (borne qui tourne sur
Raspberry Pi) vers un prototype mieux adapté à un environnement industriel
(Banana * DocumentationPi)d'une communication UART (spécification et workflow du protocole)
* Mise en place (programmation en C et test) de la communication UART entre l'ordinateur de la borne (Banana Pi M2 Zero) et un microcontrôleur (Pico W)

PROJETS
Télérelève IoT de capteurs environnementaux pour l'audit
énergétique
12/2022 - 04/2023
? ESP82 & RaspberryPI Conception 3D ½ MQTT NodeRED

Projet robotique, coupe inter-filière

Conception et programmation d'un ATMEGA pour un robot autonomeNovembre 2021 - Juin 2022 Institut Sup Galilée, Villetaneuse

? Langage C Conception et impression 3D ½ Odométrie et régulation PID

IA from scratch : reconnaissance de chiffres en C
03/2022 - 06/2022
? Base de données MNIST Interface graphique console avec menu ½

Langues

Anglais (courant), Espagnol (moyen), Français (courant)

Compétences

audit énergétique, capteurs, Toeic, robotique, Analyse des performances, ingénierie électronique, Instrumentation, XILINX, oscilloscope, prototype, dashboard, Réalisation de tests, Systèmes embarqués, véhicules électriques, workflow, Electronique

Atouts

Altium, Arduino, Base de données, C++, Cisco, Ethernet, FPGA, FreeRTOS, VHDL, Interface graphique, Keil, Linux, MATLAB, Visual Studio, Windows, microcontrôleur, Microcontrôleurs, Python, Raspberry Pi, Solidworks, logiciel embarqué, informatique, Traitement de signal, Buildroot, UART, Vivado

Loisirs

Automobile

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.