Ingénieure d’État en systèmes embarqués

31400 Toulouse · 0 à 1 an d'expérience · Réf. 2607071536

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Occitanie
Mobilité : sur toute la région
Rémunération : a étudier
Secteur : Batiment

Formations

12/2026 — Bac +5 — Université Toulouse III – Paul Sabatier
Master 2 – Parcours Systèmes et Microsystèmes Embarqués
12/2025 — Bac +5 — ENSA Marrakech
Diplôme d'ingénieur d’État, Systèmes Électroniques Embarqués et Commande des Systèmes Mention Bien

Expériences professionnelles

03/2026 - à ce jour — Stagiaire PFE
Développement et implémentation de scripts d’automatisation pour les tests de non régression – Analyse du fonctionnement du logiciel PCC – Développement des scripts de tests automatiques sur le système de validation – Vérification de la non régression et de la stabilité des fonctionnalités après modification
02/2025 - 07/2025 — Stagiaire PFE
Modélisation d’un simulateur de véhicule en utilisant l’approche MBSE – Rédaction et traçabilité des exigences – Définition de l’architecture à trois niveaux – Allocation exigences/fonctions et fonctions/composants – Rédaction des scénarios de test de validation – Simulation et validation des systèmes
07/2024 - 09/2024 — Stagiaire d’application
Déploiement du système STULT au niveau de la ligne SSHD – Analyse des flux de production – Développement et mise en place d’OPLs – Réduction du phénomène de Mixing – Optimisation du rendement de la machine DA

Langues

Arabe (maternelle), Français (courant), Anglais (courant)

Atouts

C/C++, C embarqué, Python, VHDL, Assembleur, MATLAB / Simulink / Stateflow, Quartus, Code::Blocks, PyCharm, Proteus ISIS, STM32CubeIDE, Cameo Systems Modeler / Modelio, PIC16Fxx, PIC16F877A, ESP32, Raspberry Pi, Arduino UNO, STM32, FPGA (MIPS architecture), CAN, LIN, I2C, SPI, UART, Automatique – Identification des systèmes linéaires, Régulation industrielle, Modélisation (MATLAB/Simulink, UML, SysML), AUTOSAR, ISO 26262, Méthodologie V cycle, Agile Scrum, Test unitaire, Google Test, Tests boîte noire/blanche, Couverture de code, Développement de tableau de bord véhicule hybride (C, Python, Raspberry Pi 4, STM32, CAN), Infrastructure de communication PIC!”PC (SPI, UART), Modélisation et simulation fonction ACC (MATLAB/Simulink/Stateflow, ADAS), Implémentation SNN sur FPGA pour détection panneaux de signalisation

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.