

1 à 3 ans d'expérience

Réf : 2608261351

Ingénieure en automatisme et informatique industrielle

Ma recherche

Je recherche tout type de contrat, dans toute la France, dans le Bâtiment.

Formations

12/2025 : Bac +5 à ENIT

Diplôme d'ingénieur en Automatique et Informatique industrielle

12/2022 : Bac +2 à IPEIT

Cycle préparatoire

12/2020 : Bac à Lycée Ksour Essef

Baccalauréat Mathématiques

Expériences professionnelles

11/2025 - à ce jour :

Technicienne Diagnostic Automobile chez Bayoudh Germany Pièces sur Mahdia

Réalisation des diagnostics électroniques et mécaniques sur les véhicules Mercedes-Benz avec l'équipement Launch. Identification et interprétation des codes défauts (moteur, ABS, transmission, systèmes électriques et électroniques). Gestion de stock de pièces détachées via un système ERP.

04/2025 - 09/2025 :

Stagiaire - Développement d'un visiophone 4G connecté chez Smarto sur Paris

Développement du firmware sur microcontrôleur ESP32-S3 (FreeRTOS). Conception et sélection des composants matériels, architecture électronique. Développement d'une application mobile (BLE, MQTT, 4G, Wi-Fi). Implémentation du protocole UART, mise à jour FOTA, tests et validation du prototype, rédaction de la documentation technique.

07/2024 - 08/2024 :

Stagiaire - Ethernet over USB sur STM32L476G-DISCO chez Sofiatech sur Tunis

Conception d'une interface Ethernet over USB sur STM32, configuration des protocoles USB CDC ECM/RNDIS, pilotage d'un réseau virtuel et validation des communications IP (ping, client-serveur).

07/2023 - 07/2023 :

Stagiaire - Système de réception ADS-B chez Sabena Technics - Nouvelair sur Monastir

Conception et mise en œuvre d'une chaîne de traitement des signaux ADS-B sur Raspberry Pi 4 avec antenne SDR : acquisition, décodage, analyse et visualisation en temps réel du trafic aérien.

Langues

Français (Oral : maternelle / Ecrit : expérimenté), Anglais (Oral : courant / Ecrit : intermédiaire)

Permis

Permis B

Centres d'intérêts

Rotaract Club Tunis Ennasr – Responsable partenariats, FabLab ENIT – Membre senior et formateur, AeroSpace ENIT – Vice-présidente, Développement de drones, robots autonomes, vision par ordinateur et filtres de Kalman, Publication d'un article scientifique sur la méthode du contrôle différentiel