Ingénieur systèmes embarqués

69000 Lyon · Plus de 10 ans d'expérience · Réf. 2610091908

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Auvergne-Rhône-Alpes
Mobilité : sur toute la région
Rémunération : A étudier
Secteur : Bâtiment

Formations

2026-09-01 — Bac +5 — Université Claude Bernard Lyon /1 & École Centrale de Lyon

Master 2 en Électronique et Systèmes Embarqués Spécialisée en programmation de microcontrôleurs, traitement du signal, IA embarquée, test et conception électronique.

2025-09-30 — Bac +5 — Faculté des sciences de Tunis

Diplôme d'ingénieur en électronique et systèmes embarqués Mention Très Bien avec les félicitations du jury (Note /: /18,5/20).

Expériences professionnelles

2025-04-01 - 2026-05-31 — Analyse spectrale d’un système vibrant

Analyse spectrale d’un système vibrant. Utilisation de STM32, FreeRTOS, FFT, DSP, IA embarquée, TouchGFX, C, Python, GitHub.

2023-11-01 - 2024-12-31 — Projet de Surveillance fréquentielle et maintenance prédictive par IA embarquée d’un moteur automobile

Traitement des signaux vibratoires par FFT et suivi de température sur STM32 sous FreeRTOS. Développement d'une interface graphique avec TouchGFX. Conception et intégration d'un algorithme d'IA embarquée dédié à la détection d'anomalies. Système embarqué autonome de diagnostic et de détection précoce des défaillances en temps réel.

2023-06-01 - 2023-09-30 — Stage ouvrier – Suivi des lignes d'assemblage de composants électroniques pour véhicules automobiles

Suivi rigoureux du processus d'assemblage (modules de base, modules de montage et systèmes d'airbag). Analyse des étapes de fabrication et contrôle qualité des composants électriques pour véhicules électriques. Compréhension des exigences industrielles, normes de sécurité et chaîne de fabrication automobile.

Stage PFE – Système Robotique Autonome et IoT Connecté

Développement d'un système de localisation et d'acquisition de données sous-marines. Conception et routage PCB d'un amplificateur à faible bruit (LNA) sous KiCad. Échantillonnage, traitement et analyse en temps réel des signaux sous-marins sur STM32. Acquisition et traitement des données de multi-capteurs immergés. Développement d'un algorithme d'estimation de position en temps réel.

Langues

Français (Langue maternelle), Anglais (Courant)

Atouts

C, C++, Python, Assembleur, STM32, FreeRTOS, FFT / DSP, TensorFlow Lite, Edge Impulse, OpenCV, Scikit learn, TouchGFX, KiCad, Proteus, LTspice, MATLAB, Simulink, LabVIEW, PSIM, TIA Portal, STM32CubeMX, STM32CubeIDE, Keil, IAR, VS Code, Raspberry Pi, Arduino, PIC, ESP32, UART / I2C / CAN / SPI / HTTP, Travail en équipe, Communication technique, Gestion de projet, Leadership scout

Permis

Permis B

Loisirs

Voyage, Leadership scout, Sports d’équipe (Basketball)

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.