Pilote Technique

37500 Chinon · 5 à 10 ans d'expérience · Réf. 2610151654

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Centre-Val de Loire
Mobilité : sur toute la région
Rémunération : A étudier
Secteur : Bâtiment

Formations

2020-12-31 — Bac +5 — Institut Supérieur des Sciences et Techniques (INSSET) – Université de Picardie Jules Verne
Master 2 en génie industriel – industrie numérique (robotique)
2018-12-31 — Bac +3 — IUT de Longwy – Université de Lorraine
Licence professionnelle en hydraulique industrielle – spécialité électrohydraulique
2017-12-31 — Institut spécialisé de technologie appliquée
Formation en mécatronique
2016-12-31 — Institut spécialisé de technologie appliquée
DTS – Électromécanique des systèmes automatisés

Expériences professionnelles

2024-04-01 - 2026-02-28 — Pilote Technique
Pilotage technique du développement d'un module de commande centralisé pour machine hydraulique télé opérée, définition et validation des architectures système, planification, estimation budgétaire, répartition des missions, suivi d'avancement et reporting technique, coordination avec partenaires industriels, laboratoires et équipes internes, validation des protocoles d'essai, gestion de la sécurité, rédaction de rapports, étude d'antériorité et analyse de brevetabilité, Lauréat du challenge EDF Nov'@ction 2024.
2021-07-01 - 2024-04-30 — Ingénieur en Développement
Développement et maintenance des programmes automatisés pour les gammes pivot et rampes, conception d'un banc de test polyvalent, amélioration de l'ergonomie des IHM, adaptation logicielle pour plateforme Weintek, élaboration/modification des schémas électriques, dimensionnement d'un kit solaire autonome, rédaction des cahiers des charges, suivi technique de la sous traitance, formation et accompagnement technique des techniciens partenaires, support expert niveau 2.
2018-09-01 - 2020-09-30 — Ingénieur en robotique
Conception et réalisation d'un robot parallèle pour la correction de l'orientation du système de signalisation ferroviaire, prototype robot d'inspection à distance des toitures de trains, modèle de simulation d'un bras robotique pour désinfection des cabines, développement d'une interface web pour le pilotage d'une caméra PTZ, acquisition de flux de données, intégration électronique, CAO 2D/3D et prototypage d'applications robotiques, rédaction de rapports techniques.
2018-05-01 - 2018-08-31 — Stagiaire chargé de R&D
Analyse des pannes fréquentes sur les fourches télescopiques des chariots électriques, proposition et développement de solutions techniques pour réduire les pannes, mise à jour des standards techniques, maintenance et paramétrage des chariots.
2016-02-01 - 2016-03-31 — Stagiaire électromécanicien
Installation et maintenance des distributeurs et composteurs automatiques de tickets de tramway, maintenance et entretien des armoires électriques.

Langues

Français (Langue maternelle), Anglais (Courant), Arabe (Langue maternelle)

Atouts

Pilotage technique, Gestion de projet, Coordination, R&D, Robotique, Architecture système, Intégration système, Tests et validation, Électro hydraulique, Cinématique inverse, ROS, Gazebo, RViz, URDF, RobotStudio, TwinCAT 3, STEP 7, M3 Soft, Zelio Soft, PLC Pro, EasyBuilder Pro, Structured Text (ST), Python, C, JavaScript, HTML/CSS, XML, CAN, ADS, Modbus TCP/IP, SSI, I²C, UART, SolidWorks, AutoCAD, WinRelais, Cura, NVIDIA, ODROID, Raspberry Pi, Arduino, Beckhoff, Crouzet, Schneider Electric, Weintek, Siemens, Leadership technique, Rigueur et organisation, Orientation résultats, Adaptabilité

Permis

Permis B

Loisirs

Montage vidéo & création de contenu, Nouvelles technologies, Course à pied, Bricolage, Voyage

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.