Ingénieure en robotique

94400 Vitry-Sur-Seine · 1 à 3 ans d'expérience · Réf. 2611101913

Ma recherche

Contrat recherché : Tout contrat
Zone : Toute la France
Mobilité : sur toute la france
Rémunération : a étudier
Secteur : Batiment

Formations

11/2025 — Bac +5 — Polytech Sorbonne
Ingénieur en robotique Formation pluridisciplinaire en robotique (conception, modélisation et pilotage de systèmes robotiques). Modélisation et commande de manipulateurs et robots mobiles (MGD, MGI, asservissement). Systèmes embarqués et temps réel sous Linux, ROS/ROS2, programmation C/C++/ Python.
12/2022 — Bac +2 — Polytech Sorbonne
Classe préparatoire intégrée

Expériences professionnelles

02/2025 - 08/2025 — Stagiaire de fin d’étude : Développement logiciel
Développé des applications de contrôle-commande temps réel pour cobot Franka Emika Panda. Conçu et implémenté des contrôleurs équivalents sous ROS2 Control et Cortex afin de comparer leurs performances. Évalué de manière systématique la latence, la stabilité et la facilité de mise en œuvre des deux frameworks pour orienter le choix de la solution.
06/2024 - 08/2024 — Stagiaire technique en laboratoire de recherche
Développé un modèle de deep learning pour la segmentation d’images dentaires à partir d’architectures de type YOLO. Conçu une interface graphique (GUI) en Python permettant aux dentistes et chercheurs d’identifier automatiquement les troisièmes molaires. Facilitée l’analyse des cas cliniques en réduisant les actions manuelles nécessaires à la localisation des dents ciblées.
09/2023 - 05/2024 — Projet industriel pour Airbus
Automatisé un moyen de découpe en revoyant la CAO et l’intégration du moteur pour limiter les manipulations manuelles de l’opérateur. Participé à la définition des besoins avec le client Airbus et aux revues techniques intermédiaires. Collaboré au sein d’une équipe projet pour respecter les contraintes de sécurité.

Langues

Français (maternelle), Anglais (courant), Thaï (moyen)

Atouts

Python, C, C++, MATLAB, SolidWorks, VISI, Linux, RTOS, Git, ROS, Assiduité, Travail en équipe, Rigueur, Créativité, Sens de la précision, Autonomie, Contrôle-commande, Deep learning, Robotique, Systèmes embarqués

Permis

Permis B

Fiche anonyme — l'identité et les coordonnées du candidat sont communiquées aux recruteurs qui en font la demande sur pmebtp.com.